

## O Cálculo do Número Pi pelo Método de Bekman\*

por

Roberto Marques Bekman

Este texto, embora não tenha o rigor de um artigo, introduzirá um método para calcular o número Pi, simbolizado pela letra grega  $\pi$ . Praticamente todas as calculadoras científicas e computadores permitem acessar rapidamente o valor de  $\pi$ , aproximado por 3.14159265358979. A questão em discussão é como calcular o número  $\pi$  com várias casas decimais, muito além da capacidade imediata das calculadoras e computadores. Desse modo torna-se interessante investigar os seguintes resultados:

$$1) \quad 3 + \sin(3) + \sin(3 + \sin(3)) + \sin(3 + \sin(3) + \sin(3 + \sin(3))) \cong \pi$$

$$2) \quad 4 + \sin(4) + \sin(4 + \sin(4)) + \sin(4 + \sin(4) + \sin(4 + \sin(4))) \cong \pi$$

$$3) \quad 9 + \sin(9) + \sin(9 + \sin(9)) + \sin(9 + \sin(9) + \sin(9 + \sin(9))) \cong 3 \cdot \pi$$

Essas aproximações, por sua vez, derivam, por exemplo, dos seguintes resultados:

$$4) \quad 3 - \tan(3) - \tan(3 - \tan(3)) - \tan(3 - \tan(3) - \tan(3 - \tan(3))) \cong \pi \quad \text{vide (1)}$$

$$5) \quad 9 - \tan(9) - \tan(9 - \tan(9)) - \tan(9 - \tan(9) - \tan(9 - \tan(9))) \cong 3 \cdot \pi \quad \text{vide (3)}$$

---

\* O método apresentado é uma adaptação melhorada do método de Newton-Raphson para o Cálculo Numérico das raízes de uma função  $f(x)$  onde conhecemos, analiticamente, sua derivada  $f'(x)$ . Observação: no momento o autor desse artigo ainda não localizou publicação do mesmo método para citar referência. A primeira implementação pelo autor data de 1992.

Os resultados 4 e 5, conforme veremos a seguir, nada mais são que uma aplicação do método de Newton-Raphson para o Cálculo Numérico para obtenção das raízes da função  $f(x) = \sin(x)$  pois sabemos que  $\sin(n \cdot \pi) = 0$ , onde  $n$  é um número inteiro qualquer.

Desse modo torna-se relevante introduzir, rapidamente, o método de Newton-Raphson para a obtenção das raízes de uma função  $f(x)$ :

O método de Newton-Raphson aplicado ao Cálculo Numérico permite a obtenção, por aproximações sucessivas, das raízes de  $f(x)$  partindo-se de um ponto próximo das mesmas. O método de Newton-Raphson é extremamente eficiente e portanto muito mais rápido que uma busca binária a partir de pontos  $a$  e  $b$ , onde  $f(a) < 0$  e  $f(b) > 0$  (ou seja, de um intervalo onde a raiz de  $f(x) = 0 \in [a, b]$ ). Contudo, o método de Newton-Raphson exige que conheçamos analiticamente a função  $f'(x)$ .

O referido método de aproximações sucessivas de Newton-Raphson consiste de:

i) Atribuir um valor inicial  $x_0$  próximo à raiz desejada da função  $f(x)$

ii) Calcular  $x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$

Assim, pelo método, temos que a série  $S_n = (x_0, x_1, x_2, \dots, x_n)$  converge rapidamente para a raiz da função na proximidade do ponto inicial  $x_0$ . Quando buscamos as raízes da função  $f(x) = \sin(x)$  temos que  $x_{i+1}$  deve ser obtido por  $x_{i+1} = x_i - \frac{\sin(x_i)}{\cos(x_i)} = x_i - \tan(x_i)$ , resultando na seguinte série a partir do ponto inicial  $x_0 = 3$ :

$$x_0 = 3$$

$$x_1 = 3 - \tan(3)$$

$$x_2 = x_1 - \tan(x_1) = 3 - \tan(3) + \tan(3 - \tan(3))$$

$$x_3 = x_2 - \tan(x_2) = 3 - \tan(3) - \tan(3 - \tan(3)) - \tan(3 - \tan(3) - \tan(3 - \tan(3)))$$

Cujo termo  $x_3$  nada mais é que o resultado 4. O método de Newton-Raphson para o cálculo de  $\pi$  é bastante conhecido embora ineficiente para o cálculo de  $\pi$  com várias casas decimais pois implica na divisão de dois números de ponto flutuante de precisão intrinsecamente grandes ( $\sin(x)/\cos(x)$ ). Consideremos, assim, os resultados 1, 2 e 3: o grande diferencial do método Bekman proposto é que ele não necessita da divisão, computacionalmente custosa, de  $\tan(x) = \sin(x)/\cos(x)$ , utilizando apenas  $-\sin(x)$  pois, na proximidade de  $\pi$ ,  $\cos(x) < 0$ .

A obtenção dos termos  $x_1, x_2, x_3, \dots, x_k$  por Bekman é muito mais rápida pois só depende do cálculo de  $\sin(x) = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \frac{x^9}{9!} - \frac{x^{11}}{11!} + \dots + (-1)^k \cdot \frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!}$  que, por sua vez, só depende de cálculos computacionalmente mais simples, a saber:

- i) adição de dois números de ponto flutuante,
- ii) multiplicação de dois números de ponto flutuante, e
- iii) divisão de um número de ponto flutuante por um número inteiro.

A expansão  $\sin(x) = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \frac{x^9}{9!} - \frac{x^{11}}{11!} + \dots + (-1)^k \cdot \frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!}$  é conhecida como expansão em série de Taylor de  $\sin(x)$ . Para o cálculo de  $\sin(x)$  não são necessários muitos termos uma vez que  $(2k+1)!$  cresce vertiginosamente rápido em relação a  $x^{2k+1}$ , tornando a função  $\sin(x)$  uma função interessante para o cálculo de  $\pi$ .

Paralelamente aos benefícios computacionais propostos pelo método de Bekman para o cálculo de  $\pi$ , a função  $\sin(x)$  revela-se ainda mais eficiente que a função  $\tan(x)$  proposta pelo método de Newton-Raphson pelas seguintes propriedades

a)  $|x| \geq |\sin(x)|$ , resultando em  $|x - \pi| \geq |\sin(x)|$

b) quando  $x \rightarrow \pi$ ,  $|x - \tan(x) - \pi| \geq |x + \sin(x) - \pi|$ , resultando na propriedade de que a série  $x_{i+1} = x_i + \sin(x_i)$  (Bekman) converge mais rapidamente para  $\pi$  que  $x_{i+1} = x_i - \tan(x_i)$  (Newton-Rapson) pois o erro  $\xi = |x + \sin(x) - \pi|$  é menor que o erro  $\xi$  de Newton-Rapson. Combinando os ganhos de facilidade de cálculo computacional e de velocidade de convergência da série  $S_n = (x_0, x_1, x_2, \dots, x_n)$  de Bekman é possível calcular  $\pi$  com um número razoavelmente grande de casas decimais. Para tanto é suficiente implementar subrotinas de adição de dois números de ponto flutuante, multiplicação de dois números de ponto flutuante e divisão de um número flutuante por um número inteiro ("integer"). Com esse método foram calculadas, em 2006, 100.000 casas decimais de  $\pi$ ., disponíveis em <http://www.bekman.com/pi.pdf>

## Retrospectiva do Autor

Em 1984, utilizando um computador TK-82C, calculou as primeiras 4 casas decimais de  $\pi$  pelo método estatístico de Monte Carlo.

Em 1985 esboçou um método geométrico para o cálculo de  $\pi$  inspirado em Arquimedes.

Em 1987, utilizando um computador PC-XT 8088 calculou as primeiras 150 casas decimais de  $\pi$  pelo método de Newton-Raphson.

Em 1990, utilizando uma estação Sun 3, calculou as primeiras 3.000 casas decimais de  $\pi$  pelo método de Newton-Raphson.

Em 2001, utilizando um computador pessoal PC-AT Pentium, calculou as primeiras 50.000 casas decimais de  $\pi$  pelo método de Bekman.

Em 2006, utilizando um servidor Linux PC-AT Pentium, calculou as primeiras 100.000 casas decimais de  $\pi$  pelo método de Bekman.

## Outros Links

<http://www.apm.pt/apm/curiosidades/curio3.htm>

<http://www.chem.unl.edu/zeng/joy/mclab/mcintro.html>

<http://www.escape.com/~paulg53/math/pi/archimedes/>

<http://www.mat.unb.br/grad/aulas/CN/maple/Raizes.pdf>

[http://en.wikipedia.org/wiki/Taylor\\_series](http://en.wikipedia.org/wiki/Taylor_series)

<http://www.google.com.br/search?hl=pt-BR&q=5493624646&btnG=Pesquisar&meta=>

<http://www.bekman.com/pi.pdf>